

Version V2006 – 26.02.2009

Behobene Fehler

- Wurde ein Motion Baustein direkt nach der Ausführung des Baustein MC_SetPosition gestartet war es möglich, dass der Antrieb nicht gestartet wurde.
- Wurde bei aktivem MC_Jog der Eingang Fast geändert und einen Zyklus später die Eingänge Forward und Backward auf FALSE gesetzt, wurde der Baustein mit Done beendet und der Antrieb lief weiter.
- Wurde bei aktivem MC_Jog der Eingang Fast geändert und eine Geschwindigkeit außerhalb des gültigen Wertebereichs übergeben, wurde der Baustein mit Error beendet und der Antrieb lief weiter.

Fixed Bugs

- Executing a motion function block immediately after executed the function block MC_SetPosition could cause that the motor would not start.
- Changing the state of the input Fast on an active MC_Jog and setting the inputs Forward and Backward in the following cycle to FALSE, finished the FB with setting the Done output although the motor moved on.
- Changing the state of the input Fast on an active MC_Jog and setting a velocity outside the value range, finished the FB with setting the Error output although the motor moved on.

Version V2005 – 13.05.2008

Behobene Fehler

- Nach Aufruf des Baustein MC_Stop blieb die Achse im Status Errorstop, obwohl der Baustein MC_Stop Done lieferte. Jetzt ist der Status Standstill.
- Während der Verzögerungsphase beim Ausführen des Baustein MC_Stop war der Achsstatus Errorstop. Jetzt ist der Status Stopping.
- Verbesserung der bibliotheks internen "Lese Funktion". Bei SPSn mit sehr schnellen Zykluszeiten konnte es vorkommen, dass sich die Lese und Schreibfunktion blockierten und einen Timeout Fehler (FF03) erzeugten.

Fixed Bugs

- After calling MC_Stop the axis stayed in the status Errorstop although the function block MC_Stop was finished with Done. Now the state is Standstill.
- When executing the function block MC_Stop, the axis was in state Errorstop during deceleration phase. Now the state is Stopping.
- Improved the library internal "read function". With PLCs with very fast cycle times (e.g. 1ms) it could happen that the read and write function were blocked and caused so a Timeout (FF03) error.

Erweiterungen

- Alle Adressen der FBs von 1xx nach 2xx geändert und den FC0 in FC1 umbenannt.

Enhancements

- Changed the address of all FBs from 1xx to 2xx and renamed FC0 into FC1.

Version V2004 – 29.02.2008

Behobene Fehler

- Das Anlegen von Datenstrukturen vom Typ UDT13 in Multiinstanzbausteinen erzeugte Übersetzungsfehler. Die Ursache war eine Datenfeld in welchem mehr als 60 Elemente mit Initialwerten vorbelegt wurden. Dieses Datenfeld wurde durch eine Struktur ersetzt.
- Beim Starten eines Bewegungsbausteins wurde auf das gesetzte mode_err Bit geprüft und der Baustein mit Fehler verlassen. Diese Prüfung wurde gelöscht wodurch jetzt trotz gesetztem mode_err Bit eine Positionierung gestartet werden kann.

Fixed Bugs

- Creating a data structure in multiinstance FBs by using the UDT13 produced a compiling error. The reason was the initialization of a data field with more than 60 elements. The datafield was replaced by a data structure.
- When starting a motion block the mode_err bit was checked for TRUE and the function block was finished with an error. This condition was deleted and a motion block can be started although the mode_err bit is set.

Version V2003 – 18.01.2008

Behobene Fehler

- Die Bausteine lieferten teilweise Fehlernummern, welche ausserhalb des Fehlernummernbereichs lagen. Mit dieser Version werden die richtigen Fehlernummern erzeugt.

Fixed Bugs

- The functions blocks produced error numbers outside the range of the error number list. This version produces the correct error numbers.

Version V2002 – 27.07.2007

Behobene Fehler

- Lieferte der Baustein MC_Init_IFx einen Fehler im Rückgabewert, so wurde dieser Fehler nicht mehr zurückgesetzt. Auch wenn der Baustein beim nächsten Aufruf fehlerfrei ausgeführt wurde. Diese älteren Fehler werden ab dieser Version gelöscht
- Die Eingangsvariablen des Baustein MC_Init_IFx werden auf Plausibilität geprüft. Durch die Übergabe der Adresse "0" für den Parameter- oder Prozessdatenkanal wurde ein Fehler erzeugt. Da die Adresse "0" bei einigen Steuerungen erlaubt ist erzeugt sie nun keinen Fehler mehr.

Fixed Bugs

- If the function block MC_Init_IFx returned with an error this error was not reseted anymore. Although the function block was executed error free with the next call. These older errors will be deleted with this version.
- The input variables of the function block MC_Init_IFx will be checked for validity. Setting the address of the parameter- or processdata channel to zero produced an error. Several PLCs allow the address zero. So the function block will return error free in this case.

Erweiterungen

- **Neue Funktion zum Klonen von Drives:**

FB146 MC_UpwloadParameter_IFx
Daten zum Klonen vom Antrieb lesen.

FB104 MC_DownloadParameter_IFx
Klondaten zum Antrieb schreiben.

UDT13 Par_List_IFx
Datenstruktur zum Ablegen der Klondaten.

Enhancements

- **New functionality for cloning drives:**

FB146 MC_UpwloadParameter_IFx
Reading clone data from the drive.

FB104 MC_DownloadParameter_IFx
Writing clone data into the drive.

UDT13 Par_List_IFx
Data structure for cloning data.

Version V2001 – 30.05.2007

Erste Freigabe

First Release
